

Bernd Ua | probucon Business Consulting GmbH&Co KG

# Thread Synchronisation

Vierte deutsche Coderage 2019

# Vorstellung

- Bernd Ua
  - Geschäftsführer von probucon
  - Trainer, Consultant und nicht zuletzt Entwickler
  - zwei Jahrzehnte Erfahrung im Delphi Umfeld
  - Program Chair der [Delphi Entwicklerkonferenz Ekon](#)
  - Embarcadero MVP



# Threads

- Parallel laufende Programmfäden innerhalb eines Prozesses
- Zeitscheibenverwaltung erfolgt analog Prozessen über das OS (pre-emptives Multitasking)
- Teilen sich im Gegensatz zu Prozessen einen Adressraum
- haben einen eigenen Stack und Registersatz

# Delphi Threading Support

- Direkte Thread-Programmierung über Nachfahren der Klasse TThread ( Vorlage in Objektgalerie)
- Indirekte Programmierung mittels PPL mit TTask/TFuture<T>
- Verwendung von Komponenten mit Threading-Support (z.B. Indy, HTTP-Komponenten)

# UI und Threads

- Parallele Threads dürfen nicht direkt in den UI-Thread schreiben
- Gilt für Tasks ebenso wie für Threads
- Die einfache Lösung `TThread.Synchronize`
  - Als auskommentiertes Codefragment bereits in der Threadvorlage enthalten

# Synchronize und Queue

- Synchronize stoppt den Thread und führt den Code im Kontext des Hauptthreads aus
  - Unperformant durch gestoppte Threads
- Queue stoppt den TThread nicht
  - dafür sind aber Thread-inhalte nicht mehr ohne Synchronisation zugreifbar
  - Queue-Aufrufe gehen verloren, wenn der Thread vor Abarbeitung beendet wird

# Probleme

- Gefahren beim Arbeiten mit mehreren Threads
  - Unkoordinierter Zugriff auf gemeinsame Variablen
  - Gleichzeitiger Zugriff auf Ressourcen
  - Austausch von Daten mit begrenzter Gültigkeit
  - Verwendung statischer lokaler Variablen
  - Falsche Annahmen über den verwendeten Thread-Kontext

# Synchronisation

- Synchronisation ist notwendig,
  - Für den Zugriff auf gemeinsame Daten aus mehreren Threads
  - um Code gegebenenfalls Thread-sicher zu machen
  - die Arbeit von Threads zu koordinieren



# Warum überhaupt Synchronisation ?

- Threads können jederzeit zwischen Maschinencode Anweisungen unterbrochen werden
- SMP (symmetrisches Multiprocessing) mit mehreren Prozessoren und /oder Kernen Systeme ist heute Standard auf Server, Desktop und Mobilgeräten
- Durch den CPU-Cache für mehrere Kerne oder Prozessoren sind auch scheinbar atomare Operationen nicht mehr atomar

# Synchronisation des CPU-Cache

- Folgende Operationen leiten eine Synchronisierung der CPU-Caches ein
  - Eintreten in und Verlassen von Critical Sections
  - Signalisieren von Synchronisationsobjekten
  - Wartefunktionen
  - Atomic(Interlocked)-Funktionen

# Regeln für den Datenzugriff

- Datenänderung nur durch einen Thread zur gleichen Zeit
- während Datenänderung darf kein zweiter Thread die Daten lesen
- während des Lesens darf kein zweiter Thread Daten ändern
- während des Lesens dürfen andere Threads auch lesen

# Möglichkeiten

- TThread.Synchronize
- TThread.Queue
- InterLocked-bzw Atomic Funktionen
- Synchronisationsobjekte
- Postmessage
- Events

# Synchronisationsobjekte

- CriticalSections
- Mutexes/Semaphoren
- TMonitor
- TMultiReadSingleWriteSynchronizer (TMREWS)
- TSpinLock

# Interlocked-Funktionen

- Die WinAPI bietet threadsichere Funktionen für einfache Integeroperationen an :
  - InterlockedIncrement, InterlockedDecrement
  - InterlockedExchange
  - InterlockedExchangeAdd
  - InterlockedCompareExchange u.a.

# Interlocked versus Atomic

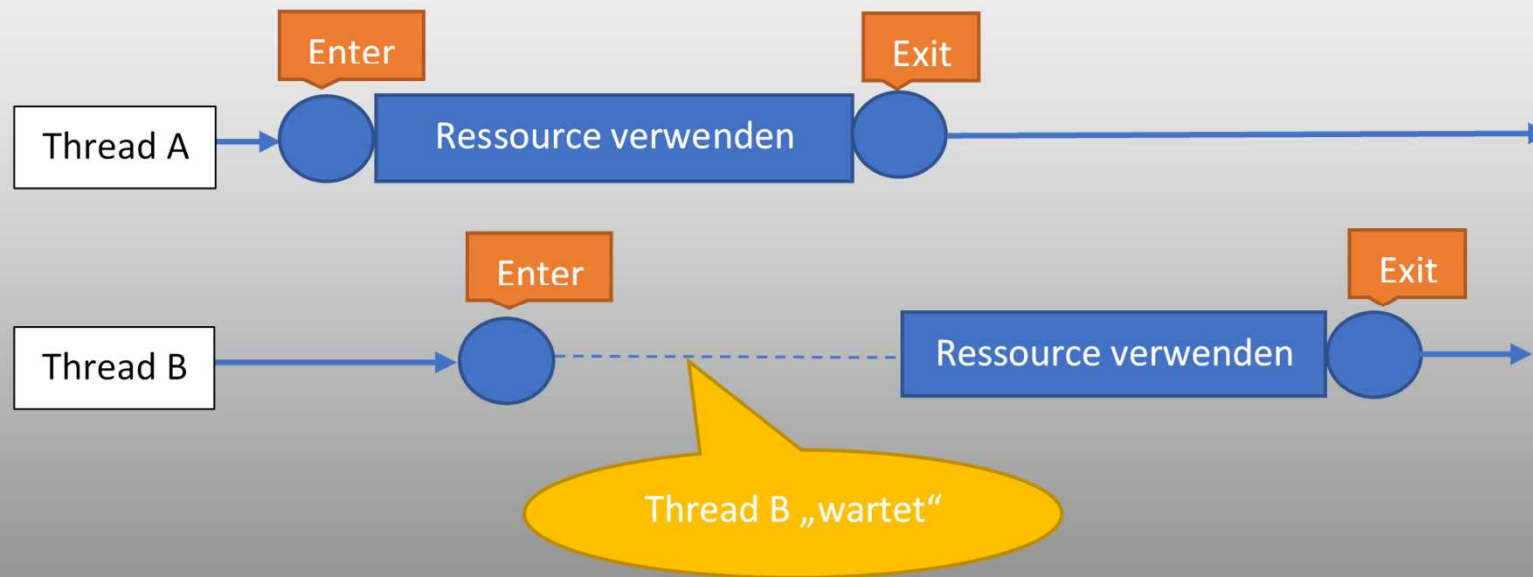
- In der Unit System finden sich jetzt analoge Funktionen
  - AtomicIncrement
  - AtomicDecrement
  - AtomicCmpExchange
  - AtomicExchange
- Stehen Crossplatform zur Verfügung !

# Generelle Funktionsweise

- Synchronisationsobjekte funktionieren analog einer Sicherheitsschleuse, die nur eine Person betreten kann
- Alle Nutzer einer Ressource benutzen diese nur über den Umweg des Sync-Objektes
- Das Sync-Object stellt sicher, dass immer nur ein Nutzer das Objekt erhält



# Synchronisationsobjekte schematisch



## Was ist anders ?

- Die einzelnen Synchronisationsobjekte unterscheiden sich hinsichtlich
- der Methodennamen
- der Geschwindigkeit
- der Optionen (Timeout, TryEnter etc)

# Kritische Abschnitte

- Kritische Sektionen verhindern, dass ein Codeabschnitt von mehreren Threads ausgeführt wird
- Kritische Sektionen sind nur innerhalb eines Prozesses gültig
- Nur ein Thread zur Zeit kann einen kritischen Abschnitt betreten

# Verwendung

- Über TRTLCriticalSection direkt mit API-Funktionen
- In Form der Klasse TCriticalSection aus der Unit SyncObjs
- Verwendung von API und Delphi gleichwertig
- Bei TRTLCriticalSection den Pointer verwenden !
- TryEnterCriticalSection versucht den Lock zu erhalten und kehrt mit true zurück, wenn er erhalten wurde

# System.TMonitor

- Verfügbar ab Delphi 2009
- Funktionsweise analog .net TMonitor
- Vorteil gegenüber der CriticalSection
  - TMonitor wird ein Objekt zur Synchronisation übergeben
  - Zusätzliche Funktionen
- „Nachteil“ gegenüber der Criticalsection
  - Bis XE2/Upd3 einige Bugs
  - Stark beschleunigt erst ab XE5

# TMonitor

- enthält zusätzliche Funktionen (analog .net Monitorklasse)
  - Benachrichtigungsmechanismus mit Wait, Pulse, PulseAll
- verhindert, dass ein Codeabschnitt von mehreren Threads ausgeführt wird
- ist nur innerhalb eines Prozesses gültig
- Nur ein Thread zur Zeit kann den geschützten Abschnitt betreten

# Mutexes

- Mutex = mutually exclusive access to shared resource
- Mutexes sind prozessübergreifend gültig
- Mutexes können benannt werden
- Mit Hilfe des Namens lassen sich mehrere Handles auf ein Mutex erhalten

# Mutexes verwenden

- Über die API mit CreateMutex/OpenMutex oder mittels Klasse SyncObjs.TMutex
- bInitialOwner steuert ob der erzeugende Thread Eigentümer wird
- lpName ist der optionale Name
  - Existiert ein Mutex dieses Namens wird von CreateMutex ein Handle auf den bestehenden Mutex zurückgeliefert
  - OpenMutex schlägt fehl, wenn der Mutex nicht bereits existiert



# Mutexes (API) verwenden

- Threadsichere Code wird mit
- `WaitForSingleObject` und `ReleaseMutex` geschützt
- Die Kontrolle über einen Mutex erhält ein Thread durch Aufruf von `WaitForSingleObject()`
- `ReleaseMutex` gibt den Mutex frei

# Waitfunktionen

- Die Wait-Funktionen veranlassen einen Thread, sich freiwillig so lange in den Ruhezustand zu begeben, bis ein bestimmtes Kernel-Objekt signalisiert wird
- Während der Thread wartet, braucht er keine Rechenzeit (er wird bei der Zeitscheibenzuteilung gar nicht erst berücksichtigt)
- das Warten ist also äußerst ressourcenschonend

# WaitForSingleObject

- Wartet auf den Status Signaled eines Objekts (Mutex, Prozess, Thread)
- ```
function WaitForSingleObject(hHandle: THandle;  
dwMilliseconds: DWORD): DWORD; stdcall;
```
- Die Wartezeit kann in ms angegeben werden oder unendlich sein (INFINITE)

# WaitForMultipleObjects

- Wartet auf mehrere Ereignisse
  - function WaitForMultipleObjects(  
nCount: DWORD;  
lpHandles: PWOHANDLEArray;  
bWaitAll: BOOL;  
dwMilliseconds: DWORD): DWORD; stdcall;

# MsgWaitForMultipleObjects

- Kehrt nicht nur bei Signalsierungen zurück sondern auch bei den angegebenen Nachrichten
  - `function MsgWaitForMultipleObjects(nCount: DWORD; var pHandles; fWaitAll: BOOL; dwMilliseconds, dwWakeMask: DWORD): DWORD; stdcall;`
- In `dwMask` können verschiedene Nachrichten angegeben werden

# Rückgabewerte

- `WAIT_ABANDONED` es wurde auf einen Mutex gewartet dessen Besitzer-Thread beendet wurde ohne den Mutex freizugeben
- `WAIT_OBJECT_0` das Objekt hat den Signalstatus erreicht
- `WAIT_TIMEOUT` die angegebene Wartezeit ist abgelaufen

# Der Status Signaled

- Der Status Signaled unterscheidet sich je nach Objekt
  - Ein Prozess/Thread erreicht diesen Status wenn er beendet wird
  - Ein Mutex erreicht diesen Status, wenn er erzeugt wurde oder ein Thread den Mutex mit ReleaseMutex freigegeben hat
  - Ein Event erreicht diesen Status, wenn es ausgelöst wurde

# Mutexes versus kritische Abschnitte

- CriticalSections sind deutlich schneller ( ca 10 CPU Zyklen versus 600 )
- Mutexes sind prozessübergreifend gültig
- Daher innerhalb einer Anwendung im Zweifelsfall kritische Abschnitte verwenden



# Semaphoren

- Ähnlich einem Mutex
- Bieten zusätzlich Ressourcenzählung
- `function CreateSemaphore`
- `(lpSemaphoreAttributes : PSecurityAttributes;`
- `lInitialCount, lMaximumCount: Longint; lpName: PChar):`
- `THandle;stdcall;`
- Einsatzszenarien
  - Mehrere Threads berechnen Teilaufgaben und die Ausführung soll erst fortgesetzt werden, wenn alle x Threads soweit sind
  - Mehrere Threads warten auf Einträge

# TMultiReadExclusiveWriteSynchronizer

- (TMREWS)
- Verwaltet mehrere lesende Zugriffe und blockierenden Schreibzugriff
- BeginRead/EndRead zum Lesen
- BeginWrite/EndWrite zum Schreiben
- Zum Beispiel verwendet von der VCL via IReadWriteSync in Forms (GlobalNamespace)

# Verwendung

```
var
  global: TMultiReadExclusiveWriteSynchronizer;
  ...
  global.BeginRead;
  try
  // read something
  finally
    global.EndRead;
  end;
  ...
  global.BeginWrite ...
```

# Neue Synchro-Objekte

- Unit SyncObjects seit Delphi XE beständig erweitert
- Größtenteils Crossplatform-fähige Erweiterungen
- Viel Klassen analog zu .net 4.0-Klassen gebaut

# TInterlocked

- Kapselt threadsichere Variablenzugriff analog den Interlocked-Funktionen
- Nur Klassenmethoden und sealed
- Increment, Decrement, Exchange, CompareExchange etc

# TSpinWait

- Implementiert „BusyWaiting“ – d.h. regelmäßiges nachschauen mit CPU-Zeit „verbrennen“
- Überladene Varianten der Klassenmethode SpinUntil warten auf einen anonymen Codeblock
- ```
class procedure SpinUntil(const ACondition:  
TFunc<Boolean>); overload; static;
```
- Entspricht .NET 4.0 System.Threading.SpinnWait

# TSpinLock

- Verwendet keinen Lock zum Warten sondern verbrennt auch CPU Zeit
- Ist für kurze Wartezyklen effektiver als einen Lockimplementierung
- Methoden unter anderem Enter, Exit, TryEnter
- Aber Vorsicht: **nicht reentrant !!!**
- Entspricht .NET 4.0 System.Threading.SpinnLock

# TLightweightSemaphore

- Baut ein Semaphore mit TInterlocked/TMonitor nach
- Ist effektiver, wenn der Semaphorenzähler regelmäßig größer Null ist
- Entspricht .NET 4.0  
System.Threading.SemaphoreSlim



# Vergleich für das Beispiel

	Zeit (ms)	Bemerkungen
Keine Threads, seriell erhöhen und erniedrigen	<b>30</b>	
Threads, keine Synchronisation	<b>15-20</b>	
Atomic-Funktion	<b>450</b>	
Criticalsection (API)	<b>1000</b>	
TCriticalSection	<b>1000</b>	
Monitor	<b>500</b>	
Mutex (API)	<b>76000</b>	unbenannt
TMutex	<b>76000</b>	benannt
TSpinLock	<b>400</b>	

# PostMessage

- Für einfache Ausgaben in den MainThread
- Nur unter Windows
- Nachrichten können verloren gehen
- Dafür einfach und schnell

# Ereignisse für Threads

- Auch Threads kennen Ereignisse
- Eher Benachrichtigungsmechanismus für Threads als Synchronisationsobjekt

# Events

- „Ereignisse für Threads“
- In Delphi gekapselt durch `SyncObjs.TEvent`
- `TEvent.WaitFor` wartet, dass ein andere Thread das Signal setzt
- `ResetEvent` setzt das Signal des Events zurück
- `SetEvent` setzt das Signal des Events

# TLightweightEvent

- Baut ein ManualResetEvent mit TInterlocked/TMonitor nach
- Wenn die nicht-signalisierten Intervalle relativ kurz sind, effektiver als TSimpleEvent
- Entspricht .NET 4.0  
System.Threading.ManualResetEventSlim

# TCountdownEvent

- Signalisiert bei Erreichen von NULL
- Ist Null erreicht kann das Signal nur durch Reset zurückgesetzt werden
- AddCount funktioniert nur bei Zähler<>Null
- Entspricht .NET 4.0  
System.Threading.CountdownEvent

# Fragen ...

- Gleich im Chat
- Oder [Bernd.Ua@probucon.de](mailto:Bernd.Ua@probucon.de)
- Quellcodes/Slides über die Coderage Seite oder <https://probucon.de/>
- Vielleicht sieht man sich auf der nächsten Entwicklerkonferenz Ekon 23
- vom 28. bis 30. Oktober in Düsseldorf
  - <https://entwickler-konferenz.de/de/>